

Por medio de este documento se especifican de forma detallada los requerimientos de Centro Pediátrico *Harker* para el trabajo de grado a cargo de Laura Rossío Ortiz Rugeles, y Sonia Smith Tarazona Cuadros, titulado: DISEÑO Y CONSTRUCCIÓN DE UN ROBOT CONTROLADO PARA EL CONSULTORIO PEDIÁTRICO HARKER.

Para satisfacer las necesidades el robot debe:

- Medir entre 80 y 150 cm de altura, y menos de 100 cm de ancho y profundidad.
- Ser construido con polímero Corian® o similar.
- Tener un sistema de locomoción que le permita desplazarse por el consultorio de manera controlada a velocidad constante no mayor a 0.5 m/s.
- Control de movimiento de forma semiautomática por medio de un mando a distancia a elección de las fabricantes con rango de al menos 100 cm de distancia entre el robot y el operario.
- Mostrar en una pantalla el nombre del consultorio alternándose con animaciones llamativas para los niños.
- Tener un sistema de lectura de tarjetas propias del consultorio y un programa que muestre información del paciente al cual le pertenece dicha tarjeta por medio de una interfaz gráfica de fácil uso.
- Ser seguro para interactuar con niños.